

# Competencia de Robótica R2-D2 2014

Categoría: Minisumo

Nombre del Robot: PANZER

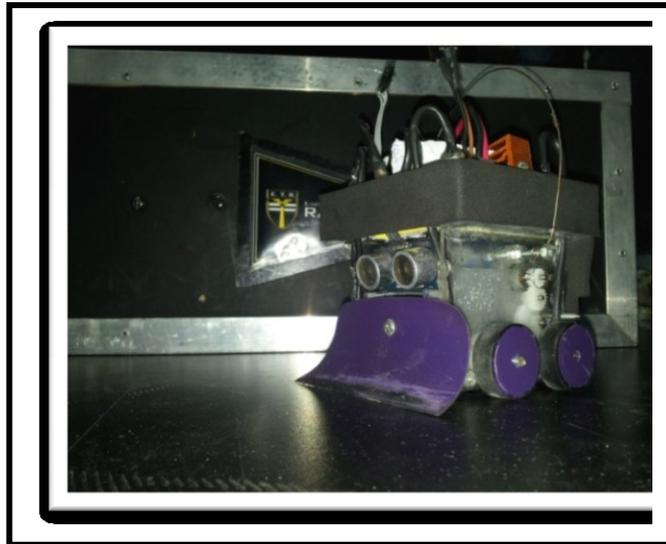
Institución: Escuelas Técnicas Raggio

Participantes:

Brian Villalba

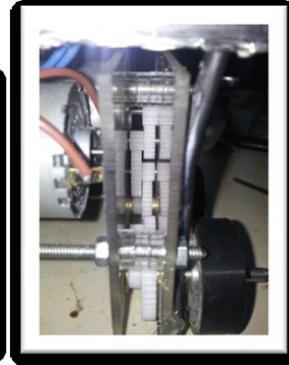
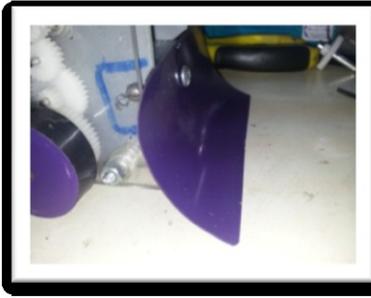
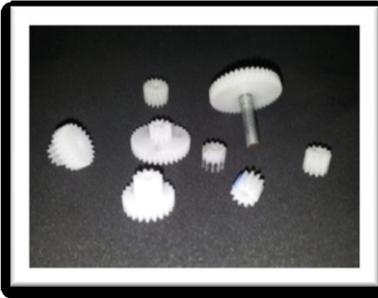
Ivan Alvarez

Federoco Begue



Características constructivas de la parte mecánica:

Cuenta con 2 cajas reductoras de doble eje fabricadas en la escuela por alumnos del ciclo superior de mecánica las cuales son el chasis del robot. Armadas con planchas de acrílico y engranajes de nylon inyectado son propulsadas con un motor MABUCHI RS 365 RH cada una; Ambas cajas trabajan en forma paralela y están vinculadas una de otra por medio de 3 varillas roscadas de 1/8 de pulgada. Las llantas son torneadas con recubrimiento de goma a modo de cubierta. La pala es fija, de chapa acerada.



Engranajes de caja reductora

acrílicos y engranajes de caja reductora

Características constructivas de la parte eléctrica:

La placa fue diseñada por alumnos del ciclo superior de electrónica, cuenta con un procesador PIC 16F628A y regulador de tensión LM7805.

Los sensores de línea blanca usados son TCRT1000.

Los sensores de proximidad son ultrasónicos PING PARALAX.

Batería de polímero de litio Dualsky o similar de 11.1v 800ma.

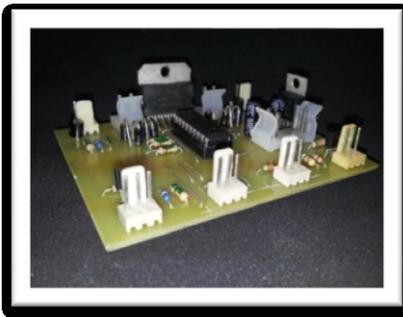
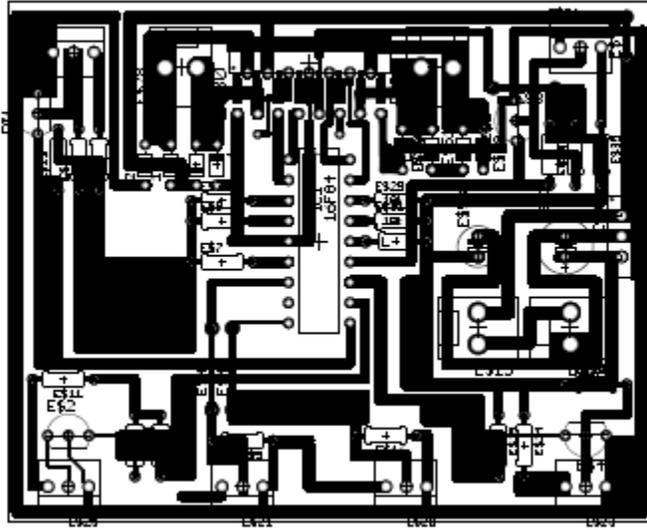


Diagrama de la placa:



---

Programación: Lenguaje de programación C



programa.txt